

Прилог бр.3		Предметна програма од прв, втор и трет циклус на студии				
1.	Наслов на наставниот предмет		Веројатносна роботика			
2.	Код		2FI201412			
3.	Студиска програма		Вештачка интелигенција и роботика			
4.	Организатор на студиската програма (единица, односно институт, катедра, оддел)		Факултет за информатика			
5.	Степен (прв, втор, трет циклус)		Втор циклус на студии			
6.	Академска година / семестар		Прва/ I	7.	Број на ЕКТС кредити	4
8.	Наставник		проф. д-р Татјана Атанасова - Пачемска			
9.	Предуслови за запишување на предметот		нема			
10.	Цели на предметната програма (компетенции): Студентите ќе бидат оспособени за користење на веројатносните техники и методи во роботиката.					
11.	Содржина на предметната програма: Рекурзивна оценка на состојбата. Гаусови филтри. Непараметарски филтри. Роботско движење. Роботска перцепција Локализација на мобилни роботи: Гаусова и Маркова. Локализирање на мобилен робот: Грид и Монте Карло. Мапирање. Планирање и контрола. Маркови процеси на одлучување. Делумно набљудливи Маркови процеси на одлучување.					
12.	Методи на учење: Предавања, вежби, изработка на семинарски труд, практична настава					
13.	Вкупен расположив фонд на време			120		
14.	Распределба на расположивото време			2+1+1		
15.	Форми на наставните активности	15.1	Предавања- теоретска настава		2	
		15.2	Вежби (лабораториски, аудиториски), семинари, тимска работа		1	
16.	Други форми на активности	16.1	Проектни задачи		/	
		16.2	Самостојни задачи		1	
		16.3	Домашно учење		/	
17.	Начин на оценување					
	17.1	Тестови				30 бодови
	17.2	Семинарска работа/ проект (презентација: писмена и усна)				50 бодови
	17.3	Активност и учество				20 бодови
18.	Критериуми за оценување (бодови/ оценка)			до 50 бода		5 (пет) (F)

		од 51 до 60 бода	6 (шест) (E)
		од 61 до 70 бода	7 (седум) (D)
		од 71 до 80 бода	8 (осум) (C)
		од 81 до 90 бода	9 (девет) (B)
		од 91 до 100 бода	10 (десет) (A)
19.	Услов за потпис и полагање на завршен испит	60% успех од сите предиспитни активности	
20.	Јазик на кој се изведува наставата	Македонски	
21.	Метод на следење на квалитетот на наставата	Самоеваулација	

22.	Литература					
	22.1.	Задолжителна литература				
		Ред. број	Автор	Наслов	Издавач	Година
		1.	Себастијан Трун, Волфрам Бургард, Дитер Фокс	Веројатносна роботика	Арс Ламина ДОО (преводи на Влада на Република Македонија)	2010
		2.	Ристо Малчески	Вовед во теоријата на веројатност	Скопје	2006
		3.	Џон Џ. Крег	Вовед во роботика Механика и контрола III издание	АД Вербум (преводи на Влада на Република Македонија)	2010
	22.2.	Дополнителна литература				
		Ред. број	Автор	Наслов	Издавач	Година
		1.	Howie Choset, Kevin M. Lynch , Seth Hutchinson, George A. Kantor , Wolfram Burgard , Lydia E. Kavraki , Sebastian Thrun	Principles of Robot Motion: Theory, Algorithms, and Implementations	MIT Press	2005
		2.				
		3.				